

Februar – Klausur
Analysis II für Ingenieure
Lösungsskizze

1. Aufgabe

9 Punkte

Gegeben seien das Vektorfeld

$$\vec{v}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad (x, y, z) \mapsto \begin{pmatrix} y - x \\ x + z \\ 3z - y \end{pmatrix}$$

und das Skalarfeld

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad (x, y, z) \mapsto x^2y + yz.$$

- (i) Kreuzen Sie in der folgenden Tabelle an, ob der Ausdruck in der linken Spalte ein Skalarfeld, ein Vektorfeld oder nicht definiert ist.

	Skalarfeld	Vektorfeld	nicht definiert
$\nabla(f \cdot \text{div}(\vec{v}))$			
$\text{rot}(\text{div}(f))$			
$\text{div}(\nabla(f))$			
$\nabla(\text{rot}(f))$			
$\text{rot}(\vec{v} \cdot \text{div}(f))$			
$\text{div}(\text{rot}(\vec{v}))$			

- (ii) Berechnen Sie die definierten Ausdrücke aus Aufgabenteil (i).

- (i) **(6 Punkte)**

	Skalarfeld	Vektorfeld	nicht definiert
$\nabla(f \cdot \text{div}(\vec{v}))$		x	
$\text{rot}(\text{div}(f))$			x
$\text{div}(\nabla(f))$	x		
$\nabla(\text{rot}(f))$			x
$\text{rot}(\vec{v} \cdot \text{div}(f))$			x
$\text{div}(\text{rot}(\vec{v}))$	x		

- (ii) **(3 Punkte)** Für die aus dem Aufgabenteil (i) definierten Ausdrücke erhalten wir:

- $\nabla(f \cdot \text{div}(\vec{v}))$: Es gilt

$$\text{div}(\vec{v})(x, y, z) = -1 + 0 + 3 = 2$$

und damit folgt

$$\nabla(f \cdot \text{div}(\vec{v}))(x, y, z) = \nabla(2f)(x, y, z) = \begin{pmatrix} 4xy \\ 2(x^2 + z) \\ 2y \end{pmatrix}.$$

- $\text{div}(\nabla(f))$: Es gilt

$$\nabla(f)(x, y, z) = \begin{pmatrix} 2xy \\ x^2 + z \\ y \end{pmatrix}$$

und damit folgt

$$\text{div}(\nabla(f))(x, y, z) = 2y + 0 + 0 = 2y.$$

- $\text{div}(\text{rot}(\vec{v}))$: Da \vec{v} zweimal stetig differenzierbar ist folgt unmittelbar

$$\text{div}(\text{rot}(\vec{v}))(x, y, z) = 0.$$

2. Aufgabe

9 Punkte

Sei $\vec{\gamma}_1$ der Viertelkreis um den Ursprung mit Startpunkt $(0, 0, 2)^T$ und Endpunkt $(\sqrt{2}, \sqrt{2}, 0)^T$ und sei

$$\vec{\gamma}_2: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad t \mapsto t \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} + (1-t) \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ \sqrt{2} \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Weiterhin sei das Vektorfeld \vec{v} gegeben durch

$$\vec{v}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad (x, y, z) \mapsto \begin{pmatrix} 2xy \\ x^2 + z \\ y \end{pmatrix}.$$

- (i) Zeigen Sie, dass das Vektorfeld \vec{v} ein Potential besitzt und bestimmen Sie anschließend ein solches.
 (ii) Integrieren Sie das Vektorfeld \vec{v} entlang $\vec{\gamma}_1$ und entlang $\vec{\gamma}_2$.

- (i) **(5 Punkte)** Der Definitionsbereich von \vec{v} ist der \mathbb{R}^3 , dieser ist offen und konvex. Weiter gilt

$$\text{rot}(\vec{v})(x, y, z) = \begin{pmatrix} 1 - 1 \\ 0 - 0 \\ 2x - 2x \end{pmatrix} = \vec{0}.$$

Damit ist die hinreichende Bedingung für die Existenz eines Potentials erfüllt. Sei nun $u: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ ein solches Potential. Dann gilt

$$\nabla(u)(x, y, z) = \begin{pmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} \\ \frac{\partial u}{\partial y} \\ \frac{\partial u}{\partial z} \end{pmatrix} (x, y, z) = \begin{pmatrix} -2xy \\ -x^2 - z \\ -y \end{pmatrix} = -\vec{v}(x, y, z).$$

Aus der ersten Gleichung erhalten wir durch Integration nach x

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial x}(x, y, z) &= -2xy \\ \Rightarrow u(x, y, z) &= -x^2y + c_1(y, z) \end{aligned}$$

für eine Funktion $c_1: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$. Dies setzen wir in die zweite Gleichung ein und erhalten

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial y}(x, y, z) &= -x^2 + \frac{\partial c_1}{\partial y}(y, z) = -x^2 - z \\ \Rightarrow c_1(y, z) &= -yz + c_2(z) \end{aligned}$$

für ein $c_2: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, insgesamt also

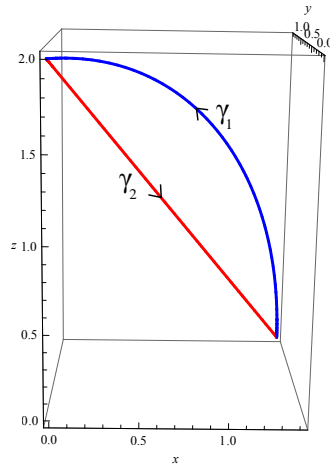
$$u(x, y, z) = -x^2y + c_1(y, z) = -x^2y - yz + c_2(z).$$

Dies setzen wir wiederum in die dritte Gleichung ein und erhalten

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial z}(x, y, z) &= -y + \frac{\partial c_2}{\partial z}(z) = -y \\ \Rightarrow c_2(z) &= c \end{aligned}$$

mit $c \in \mathbb{R}$ konstant. Ein Potential von \vec{v} ist also gegeben durch (für $c = 0$)

$$u(x, y, z) = -x^2y - yz.$$


 Abbildung 1: Skizze der Kurven γ_1 und γ_2 .

(ii) (4 Punkte)

Mit Hilfe des Potentials u aus dem ersten Aufgabenteil ist das Kurvenintegral von \vec{v} entlang γ_1 gegeben durch

$$\int_{\gamma_1} \vec{v} \cdot d\vec{s} = u(0, 0, 2) - u(\sqrt{2}, \sqrt{2}, 0) = 0 - (-(\sqrt{2})^3) = 2\sqrt{2}.$$

Die zweite Kurve γ_2 verläuft zwischen demselben Anfangs- und Endpunkt, allerdings in umgekehrter Reihenfolge, wie wir an der Skizze erkennen können. Somit gilt

$$\int_{\gamma_2} \vec{v} \cdot d\vec{s} = - \int_{\gamma_1} \vec{v} \cdot d\vec{s} = -2\sqrt{2}.$$

3. Aufgabe

10 Punkte

Gegeben seien der Rotationskörper $K = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : \sqrt{x^2 + y^2} \leq z, z \in [0, 3]\}$ sowie das Vektorfeld

$$\vec{v}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad (x, y, z) \mapsto \begin{pmatrix} x + y^2 \\ xz^2 \\ y^2 \end{pmatrix}.$$

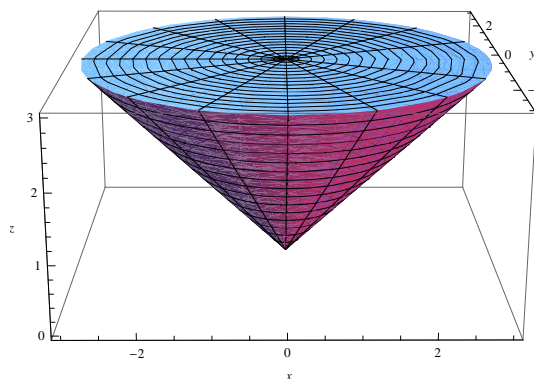
- (i) Skizzieren Sie die Menge K .
- (ii) Beschreiben Sie die Menge K in Zylinderkoordinaten.
- (iii) Bestimmen Sie den Wert des Flussintegrals $\iint_{\partial K} \vec{v} \cdot d\vec{O}$.

(i) (2 Punkte)

Der Rotationskörper K beschreibt einen Kegel mit Spitze im Nullpunkt und der Kreisscheibe mit Radius 3 parallel zur $x - y$ Ebene mit Mittelpunkt $(0, 0, 3)$ als Grundfläche.

- (ii) (2 Punkte) In Zylinderkoordinaten können wir K unter anderem beschreiben mit

$$K = \{(r \cos \varphi, \sin \varphi, h) \in \mathbb{R}^3 : r \in [0, 3], \varphi \in [0, 2\pi], r \leq h \leq 3\}.$$


 Abbildung 2: Skizze des Rotationskörpers K .

(iii) (6 Punkte) Es gilt $\operatorname{div}(\vec{v})(x, y, z) = 1$. Mit dem Satz von Gauß erhalten wir

$$\iint_{\partial K} \vec{v} \cdot d\vec{O} = \iiint_K \operatorname{div}(\vec{v}) \, dx dy dz = \iiint_K 1 \, dx dy dz.$$

Wir berechnen also das Volumen des Kegels der Höhe 3 mit einer Grundfläche von Radius 3. Nach der elementaren Volumenformel gilt dann

$$\iint_{\partial K} \vec{v} \cdot d\vec{O} = \frac{1}{3} \pi \cdot 3 \cdot 3^2 = 9\pi.$$

Alternativ erhalten wir mit der Transformationsformel (und dem Volumenelement $dV = r \, dh d\varphi dr$ der Zylinderkoordinaten)

$$\begin{aligned} \iiint_K 1 \, dx dy dz &= \int_0^3 \int_0^{2\pi} \int_r^3 r \, dh d\varphi dr = \int_0^3 \int_0^{2\pi} 3r - r^2 \, d\varphi dr \\ &= 2\pi \int_0^3 3r - r^2 \, dr = 2\pi \left[\frac{3}{2} r^2 - \frac{r^3}{3} \right]_{r=0}^{r=3} = 2\pi \left(\frac{27}{2} - 9 \right) \\ &= 9\pi. \end{aligned}$$

4. Aufgabe

10 Punkte

Gegeben sei die Funktion

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad (x, y, z) \mapsto -x^2 + \frac{1}{12}y^3 + 2yz - 2z^2.$$

Berechnen Sie alle lokalen Extremwerte der Funktion f .

Es ist

$$\nabla(f)(x, y, z) = \begin{pmatrix} -2x \\ \frac{1}{4}y^2 + 2z \\ 2y - 4z \end{pmatrix}.$$

Damit $\nabla(f)(x, y, z) = \vec{0}$ gilt, muss also $x = 0$ und $y = 2z$ (aus Gleichung 3) gelten. In Gleichung 2 eingesetzt erhalten wir $0 = z^2 + 2z$ und somit $z = 0$ bzw. $z = -2$. Die kritischen Punkte sind also

$$\vec{x}_1 = (0, 0, 0), \quad \vec{x}_2 = (0, -4, -2).$$

Weiter ist

$$f''(x, y, z) = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2}y & 2 \\ 0 & 2 & -4 \end{pmatrix}.$$

Wir untersuchen diese Matrix auf Definitheit in den kritischen Punkten mit Hilfe des Hauptminorenkriteriums. Es ist

$$f''(0, 0, 0) = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 0 & 2 & -4 \end{pmatrix}.$$

Die Hauptminoren sind

$$\det(-2) = -2, \quad \det \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = 0, \quad \det(f''(0, 0, 0)) = -2 \cdot \det \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & -4 \end{pmatrix} = 8.$$

Das heißt $f''(0, 0, 0)$ ist indefinit. Somit liegt in $(0, 0, 0)$ ein Sattelpunkt vor. Weiter ist

$$f''(0, -4, -2) = \begin{pmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 2 \\ 0 & 2 & -4 \end{pmatrix}.$$

Die Hauptminoren sind

$$\det(-2) = -2, \quad \det \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} = 4, \quad \det(f''(0, -4, -2)) = -2 \cdot \det \begin{pmatrix} -2 & 2 \\ 2 & -4 \end{pmatrix} = -8.$$

Somit ist $f''(0, -4, -2)$ negativ definit und in $(0, -4, -2)$ liegt ein lokales Maximum vor.

5. Aufgabe

11 Punkte

Sei $M \subset \mathbb{R}^3$ die Rotationsfläche, welche entsteht, wenn die Funktion $z = 2/x$ mit $x \in [1, 3]$ um die z -Achse rotiert.

- (i) Skizzieren Sie die Menge M .
 - (ii) Geben Sie eine Parametrisierung der Menge M an.
 - (iii) Bestimmen Sie eine Normale an M im Punkt $(2, 0, 1)$ und zeichnen Sie diese in die Skizze ein.
Hinweis: Eine Normale steht senkrecht auf der Fläche.
 - (iv) Bestimmen Sie die Randkurven von M und parametrisieren Sie diese.
Hinweis: Hierbei dürfen Sie die Orientierung vernachlässigen.
-

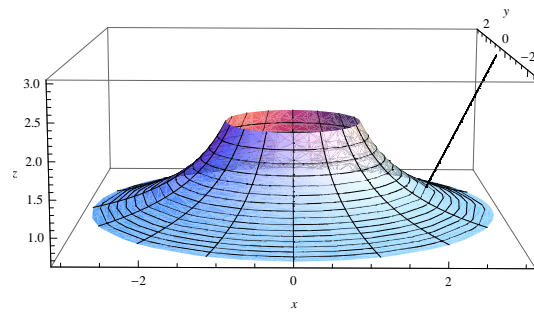
(i) **(2+1 Punkte)**

(ii) **(2 Punkte)** Da die Menge M eine Rotationsfläche ist, ist eine Parametrisierung z.B. gegeben durch

$$\Phi(r, \varphi) = \begin{pmatrix} r \cos \varphi \\ r \sin \varphi \\ \frac{2}{r} \end{pmatrix}, \quad r \in [1, 3], \quad \varphi \in [0, 2\pi].$$

(iii) **(3 Punkte)** Eine Normale ergibt sich mit Hilfe des Kreuzproduktes der partiellen Ableitungen von Φ , es gilt

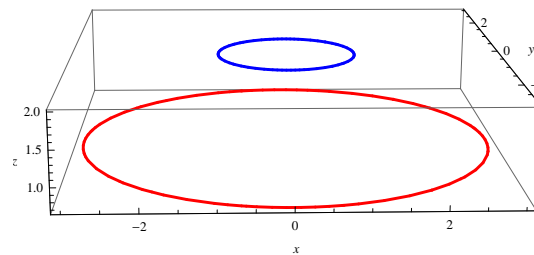
$$\left(\frac{\partial \Phi}{\partial r} \times \frac{\partial \Phi}{\partial \varphi} \right) (r, \varphi) = \begin{pmatrix} \cos \varphi \\ \sin \varphi \\ -\frac{2}{r^2} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} -r \sin \varphi \\ r \cos \varphi \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{r} \cos \varphi \\ \frac{2}{r} \sin \varphi \\ r \end{pmatrix}.$$


 Abbildung 3: Skizze der Rotationsfläche M und der Normalen aus Aufgabenteil (iii).

Der Punkt $(2, 0, 1)$ ist das Bild des Punktes $(2, 0)$ unter Φ , d.h. es ist $\Phi(2, 0) = (2, 0, 1)$. Und damit gilt für die Normale im Punkt $(2, 0, 1)$

$$\left(\frac{\partial \Phi}{\partial r} \times \frac{\partial \Phi}{\partial \varphi} \right) (2, 0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

(iv) (**3 Punkte**) Die Randkurven von M sind die beiden Kreise parallel zur $x - y$ Ebene in der Höhe $\frac{2}{3}$


 Abbildung 4: Skizze der beiden Randkurven von M .

bzw. 2 mit den Radien 3 bzw. 1. Parametrisierungen sind somit gegeben durch

$$\begin{aligned} \gamma_1(t) &= \begin{pmatrix} 3 \cos t \\ 3 \sin t \\ \frac{2}{3} \end{pmatrix}, \quad t \in [0, 2\pi], \\ \gamma_2(t) &= \begin{pmatrix} \cos t \\ \sin t \\ 2 \end{pmatrix}, \quad t \in [0, 2\pi]. \end{aligned}$$

6. Aufgabe

6 Punkte

Begründen Sie folgende Aussagen oder geben Sie ein Gegenbeispiel an.

(i) Sei $(\vec{x}_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}^3$ eine gegen $\vec{0}$ konvergente Folge und sei

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad (x, y, z) \mapsto e^{y \cdot \sin(x)} + \cos(z).$$

Dann konvergiert die Folge $(f(\vec{x}_n))_{n \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}$ gegen 0.

- (ii) Sei $Q = [0, 1]^3$ und sei $\vec{f}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ mit den Komponenten f_1, f_2 und f_3 stetig differenzierbar. Dann nimmt die Funktion

$$g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, \quad (x, y, z) \mapsto f_1(x, y, z) \cdot (f_2(x, y, z) + f_3(x, y, z))$$

auf Q ihr globales Minimum an.

- (iii) Seien $\vec{\gamma}: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$ und $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ stetig differenzierbar und es gelte $\vec{\gamma}(0) = \vec{\gamma}(1)$. Dann folgt

$$\int_{\vec{\gamma}} \nabla(f) \cdot d\vec{s} = 0.$$

- (i) **(2 Punkte)** Die Aussage ist falsch! Wähle z.B. die konstante Folge $(\vec{x}_n) = (\vec{0})$. Dann ist $f(\vec{x}_n) = 2$ für alle n und somit gilt auch für den Grenzwert

$$\lim_{n \rightarrow \infty} f(\vec{x}_n) = 2 \neq 0.$$

- (ii) **(2 Punkte)** Die Aussage ist wahr! Die Funktion g ist als Komposition stetiger Funktionen wieder stetig und Q ist eine kompakte Menge. Somit nimmt g auf Q ihre globalen Extremwerte (insbesondere ihr Minimum) an.

- (iii) **(2 Punkte)** Die Aussage ist wahr! Da $-f$ ein Potential von $\nabla(f)$ ist folgt mit $\gamma(0) = \gamma(1)$

$$\int_{\vec{\gamma}} \nabla(f) \cdot d\vec{s} = -f(\gamma(0)) - (-f(\gamma(1))) = -f(\gamma(0)) - (-f(\gamma(0))) = 0.$$

7. Aufgabe

5 Punkte

Gegeben sei die reelle Potenzreihe

$$\sum_{k=1}^{\infty} \left(-\frac{1}{3}\right)^k \frac{(x-1)^k}{k}.$$

- (i) Bestimmen Sie den Konvergenzradius der Reihe.
 (ii) Untersuchen Sie die Reihe auf Konvergenz an den Rändern des Konvergenzbereiches und geben Sie den Konvergenzbereich an.

- (i) **(2 Punkte)** Es gilt für den Konvergenzradius

$$R = \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{a_k}{a_{k+1}} \right| = \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{\left(-\frac{1}{3}\right)^k \cdot \frac{1}{k}}{\left(-\frac{1}{3}\right)^{k+1} \cdot \frac{1}{k+1}} \right| = \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{k}{k+1} \cdot \frac{(-3)^{k+1}}{(-3)^k} \right| = \lim_{k \rightarrow \infty} \left| \frac{k}{k+1} \cdot (-3) \right| = 3.$$

- (ii) **(3 Punkte)** Die Randpunkte des Konvergenzbereiches sind $x_1 = 4$ und $x_2 = -2$. Für $x_1 = 4$ erhalten wir

$$\sum_{k=1}^{\infty} \left(-\frac{1}{3}\right)^k \frac{3^k}{k} = \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^k \frac{1}{k}.$$

Dies ist die alternierende harmonische Reihe, welche konvergiert. Für $x_2 = -2$ erhalten wir

$$\sum_{k=1}^{\infty} \left(-\frac{1}{3}\right)^k \frac{(-3)^k}{k} = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k}.$$

Dies ist die harmonische Reihe, welche divergiert. Somit ergibt sich das Konvergenzintervall

$$I =] -2, 4].$$