

**Lösung zur Februar-Klausur (Verständnisteil, Aufgabe 1)**  
**Lineare Algebra für Ingenieure**

---

1. (8 Punkte) Gegeben ist die orthogonale Matrix  $A := \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{3,3}$  sowie der Vektor  $\vec{b}_0 := \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \\ \sqrt{3} \end{bmatrix}$  des euklidischen Vektorraums  $\mathbb{R}^3$  ausgestattet mit dem Standardskalarprodukt.

- a) Bestimmen Sie  $A^{-1}$ .
  - b) Lösen Sie das lineare Gleichungssystem (LGS)  $A\vec{x} = \vec{b}_0$ .
  - c) Die Norm eines Vektors  $\vec{b}_1 \in \mathbb{R}^3$  beträgt 2. Bestimmen Sie die Norm einer Lösung  $\vec{y}$  des LGSs  $A\vec{y} = \vec{b}_1$ .
  - d) Ist jede orthogonale Matrix symmetrisch?
- 

(a)  $A$  ist orthogonal, also ist  $A^T = A^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$ .

(b) Es ist  $\vec{x} = A^{-1}\vec{b}_0$ ,  $\vec{x} = A^T\vec{b}_0$ , also

$$\vec{x} = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} & 0 & \frac{\sqrt{3}}{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} & 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \\ \sqrt{3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ \sqrt{3} \end{bmatrix}.$$

(c)  $A$  orthogonal  $\Rightarrow \langle A\vec{x}, A\vec{x} \rangle = \langle \vec{x}, \vec{x} \rangle$  für alle  $\vec{x} \in \mathbb{R}^3 \Rightarrow A$  ist längenerhaltend,  $\|A\vec{x}\| = \|\vec{x}\|$  für alle  $\vec{x} \in \mathbb{R}^3$ . Also ist  $\|\vec{y}\| = \|A\vec{y}\| = \|\vec{b}_1\| = 2$ .

(d) Nein, nicht jede orthogonale Matrix ist symmetrisch. Gegenbeispiel ist z.B. die Matrix aus (a).

**Lösung zur Februar-Klausur (Verständnisteil, Aufgabe 2)**  
**Lineare Algebra für Ingenieure**

---

2. (11 Punkte) Gegeben ist die Matrix  $C := \begin{bmatrix} 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{3,4}$ . Die Matrix  $C$  kann als eine Matrixabbildung  $C : \mathbb{R}^s \rightarrow \mathbb{R}^t; \vec{x} \mapsto C\vec{x}$  betrachtet werden.

- a) Bestimmen Sie  $s$  und  $t$ .
- b) Welche der folgenden Vektoren sind im Bild( $C$ ), welche nicht?

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \\ 3 \end{bmatrix}$$

- c) Bestimmen Sie ein von Null verschiedenes Element in Kern  $C$ .
  - d) Ist  $C$  eine injektive Abbildung? Ist  $C$  eine surjektive Abbildung?
- 

- (a) Nach Definition der Matrixmultiplikation kann  $A$  mit Vektoren aus dem  $\mathbb{R}^4$  multipliziert werden; Ergebnis ist ein Vektor aus dem  $\mathbb{R}^3$ . Also ist  $s = 4, t = 3$ .
- (b)
  - 1. Da  $A$  eine Abbildung  $\mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  ist, können die Vektoren aus dem  $\mathbb{R}^4$  nicht im Bild liegen. Das Bild von  $A$  ist der Aufspann der Spalten, also eine Teilmenge von  $\mathbb{R}^3$ .
  - 2. Für  $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}^T$ : Da der Nullvektor (aus  $\mathbb{R}^4$ ) durch lineare Abbildungen  $\mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$  immer auf den Nullvektor (aus  $\mathbb{R}^3$ ) abgebildet wird, ist der Vektor im Bild.
  - 3. Für  $\begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 \end{bmatrix}^T$ : Das Bild von  $A$  ist der Aufspann der Spalten, und  $\begin{bmatrix} 1 & -3 & 0 \end{bmatrix}^T$  ist eine Linearkombination der ersten und vierten (bzw. zweiten und vierten Spalte), liegt also im Bild von  $A$ .
  - 4. Für  $\begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 \end{bmatrix}^T$ : Das Bild von  $A$  ist der Aufspann der Spalten, und  $\begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 \end{bmatrix}^T$  liegt offensichtlich nicht im Aufspann dieser Spalten (die 3. Komponente müsste Null sein), ist also nicht im Bild von  $A$ .
- (c) Der dritte Einheitsvektor wird auf  $\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}^T$  abgebildet, liegt also im Kern.
- (d)  $A$  ist nicht injektiv, da (nach c)) der Kern nicht nur aus dem Nullvektor besteht.  
 $A$  ist nicht surjektiv, da alle Vektoren mit letzter Komponente  $\neq 0$  nicht im Bild liegen.

**Lösung zur Februar-Klausur (Verständnisteil, Aufgabe 3)**  
**Lineare Algebra für Ingenieure**

---

3. (11 Punkte) Die Matrix  $F \in \mathbb{C}^{3,3}$  hat die Eigenvektoren  $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$  zu den Eigenwerten 2,  $-3$  bzw. 4.

a) Ist  $F$  diagonalisierbar?

b) Ist  $F$  invertierbar?

c) Bestimmen Sie  $F \left( \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right)$ .

d) Bestimmen Sie die Matrix  $F$ .

---

(a) Das charakteristische Polynom hat Grad 3, also hat es höchstens 3 Nullstellen. Also haben alle Eigenwerte die algebraische Vielfachheit = 1. Matrizen mit paarweise verschiedenen Eigenwerten sind diagonalisierbar, also ist  $F$  diagonalisierbar.

(b) 0 ist kein Eigenwert von  $L$ ,  $L$  ist also invertierbar.

(c) Es ist

$$F \left( \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right) = F \left( \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} 4 \\ 4 \\ 4 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 \\ -3 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 7 \\ 4 \end{bmatrix}.$$

(d) Die  $i$ -te Spalte von  $F$  ist gegeben durch  $F(e_i)$  (mit  $e_i = i$ -ter Einheitsvektor), somit ist

$$F = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & -3 & 7 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}.$$

**Lösung zur Februar-Klausur (Verständnisteil, Aufgabe 4)**  
**Lineare Algebra für Ingenieure**

---

4. (10 Punkte)

- a) Zeigen Sie, dass  $T := \{a(x+1) \mid a \in \mathbb{R}\}$  ein Teilraum des  $\mathbb{R}_{\leq 1}[x]$  ist.  
b) Ist die Menge  $M := \left\{ \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid x_1 \geq x_2 \right\}$  abgeschlossen bezüglich
- i) Addition?
  - ii) Multiplikation mit Skalaren?
- Ist  $M$  ein Teilraum des  $\mathbb{R}^2$ ?
- 

(a) 1. Kriterium:  $T \neq \emptyset$ , z.B.  $x+1 \in T$ .

2. Kriterium: Abgeschlossenheit bezüglich Addition.

Für alle  $p_1 = a(x+1), p_2 = b(x+1) \in T$  gilt

$$p_1 + p_2 = a(x+1) + b(x+1) = (a+b)(x+1),$$

da mit  $a, b \in \mathbb{R}$  auch  $a+b \in \mathbb{R}$  gilt, ist also  $p_1 + p_2 \in T$ .

3. Kriterium: Abgeschlossenheit bezüglich Multiplikation mit Skalaren.

Für alle  $p = a(x+1) \in T$  und alle  $\lambda \in \mathbb{R}$  gilt

$$\lambda p = \lambda \cdot a(x+1) = (\lambda \cdot a)(x+1),$$

da mit  $a \in \mathbb{R}, \lambda \in \mathbb{R}$  auch  $\lambda a \in \mathbb{R}$  gilt, ist also  $\lambda p \in T$ .

$T$  ist also ein Teilraum des  $\mathbb{R}_{\leq 1}[x]$ .

(b) Beweis der Abgeschlossenheit bezüglich Addition:

Für alle

$$\vec{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}, \vec{y} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} \in M$$

ist  $x_1 \geq x_2$  und  $y_1 \geq y_2$ , also gilt auch  $x_1 + y_1 \geq x_2 + y_2$ . Daher ist für

$$\vec{x} + \vec{y} = \begin{bmatrix} x_1 + y_1 \\ x_2 + y_2 \end{bmatrix}$$

die erste Komponente größer als die zweite, also  $\vec{x} + \vec{y} \in T$ .  $T$  ist also abgeschlossen bezüglich Addition.

Widerlegen der Abgeschlossenheit bezüglich Multiplikation mit Skalaren:

Für alle negativen Skalare  $\lambda$  und alle Vektoren  $\vec{x} \in M$  mit  $x_1 > x_2$  ist  $\lambda \vec{x} \notin T$ .

$M$  ist also kein Teilraum, da das dritte Teilraumkriterium verletzt ist.