

Klausur Mathematik II für Wirtschaftswissenschaftler

Name: Vorname:
 Matr.-Nr.: Studiengang:

Zur Klausur sind, bis auf einen nicht-programmierbaren Taschenrechner, Lineal und Stifte, keine weiteren Hilfsmittel zugelassen. Handys sind auch verboten! *Eine Zuwiderhandlung ist ein Betrugsversuch.*

Geben Sie immer den **vollständigen Rechenweg** bzw. **eine Begründung** an.

Mit **Bleistift** oder **Rotstift** geschriebene Klausuren können **nicht** gewertet werden.

Geben Sie alle beschriebenen Blätter, auch Schmierzettel, ab!

Nicht angemeldete Klausuren gelten als nicht geschrieben und werden nicht korrigiert!

Die Bearbeitungszeit beträgt **90 Minuten**.

Die Klausur ist mit 50 von 100 Punkten bestanden.

Korrektur

Aufgabe Nr.	1	2	3	4	5	6	Σ
Punkte	26	10	14	17	10	23	100
Wo ist die Antwort?							—
Note							
Unterschrift							—

Klausur Notenschlüssel

"100er Mathe Economics"		
1.0	98-100	Sehr gut
1.3	93-97	
1.7	87-92	Gut
2.0	81-86	
2.3	75-80	
2.7	70-74	Befriedigend
3.0	65-69	
3.3	59-64	
3.7	53-58	Ausreichend
4.0	50-52	
5.0	00-49	Mangelhaft

Aufgabe 1: Lineare Algebra - Teil I**(26 Punkte)**

1.a) Betrachten Sie folgendes LGS

$$\begin{aligned}x_1 - x_2 + 3x_3 &= 3 \\4x_1 + x_2 + 2x_3 &= 2 \\2x_1 - 3x_2 + 4x_3 &= 4.\end{aligned}$$

Stellen Sie das LGS in Matrix-Form dar, d.h. in der Form $A\vec{x} = \vec{b}$ und berechnen Sie die Lösung mit dem Gaußschen Eliminationsverfahren. *Bringen Sie die Matrix zumindest in die obere Dreiecksform.*

1.b) Betrachten Sie folgendes LGS in Matrix-Form:

$$B\vec{x} = \vec{c} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 5 \\ 0 & -1 & -3 \\ 2 & -3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -3 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix}.$$

Sind die Vektoren, die die Zeilen der Matrix B formen, linear unabhängig?

Berechnen Sie $\text{Rang}(B)$!

Was kann man über die Anzahl der Lösungen des LGS sagen?

Berechnen Sie die Lösung(en) des LGS $B\vec{x} = \vec{c}$.

1.c) Gegeben ist die Matrix

$$C = \begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 & 1 \\ -3 & -3 & 0 & -1 \\ 3 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}.$$

Berechnen Sie die Determinante $\text{Det}(C)$ mittels Laplaceschen Entwicklungssatzes, indem Sie nach der 3-ten Zeile entwickeln.

Ist C invertierbar? Begründen Sie (*kurz*) Ihre Antwort.

Lösung von Aufgabe 1: 7+10+9 = 26

1.a)

$$A\vec{x} = \vec{b} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 4 & 1 & 2 \\ 2 & -3 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \\ 4 \end{bmatrix}$$

Gauss:

$$\left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 3 & 3 \\ 4 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & -3 & 4 & 4 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} -- & & & \\ \text{II}-4\text{I} & & & \\ \text{III}-2\text{I} & & & \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 3 & 3 \\ 0 & 5 & -10 & -10 \\ 0 & -1 & -2 & -2 \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} -- & & & \\ \text{II}/5 & & & \\ \text{III}+\text{II}/5 & & & \end{array} \right] \rightarrow \left[\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 3 & 3 \\ 0 & 1 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & -4 & -4 \end{array} \right]$$

Also,

$$\begin{aligned}x_3 = \frac{-4}{-4} = 1; \quad \Rightarrow \quad x_2 = -2 + 2x_3 = -2 + 2 = 0; \\ x_1 = 3 + x_2 - 3x_3 = 3 + 0 - 3 = 0.\end{aligned}$$

Also, die Lösung ist: $(x_1, x_2, x_3) = (0, 0, 1)$.

1.b)

$$\begin{aligned} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 5 \\ 0 & -1 & -3 \\ 2 & -3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -3 \\ 3 \\ 3 \end{bmatrix} &\rightarrow \begin{bmatrix} - \\ - \\ \text{III}-2\text{I} \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 5 \\ 0 & -1 & -3 \\ 0 & -3 & -9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -3 \\ 3 \\ 9 \end{bmatrix} \\ &\rightarrow \begin{bmatrix} - \\ -\text{II} \\ \text{III}-3\text{II} \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 0 & 5 \\ 0 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -3 \\ -3 \\ 0 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

Also, nach Gauss gibt es eine Null Zeile \Rightarrow Die vektoren sind linear abhängig.

$$\text{Rang}(B) = 2.$$

Es gibt unendliche viele Lösungen und die sind

$$\begin{aligned} \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 = -3 - 5x_3; \quad x_2 = -3 - 3x_3; \quad x_3 \in \mathbb{R}\} \\ \text{alternative} \\ x_1 = -3 - 5x_3; \quad x_2 = -3 - 3x_3; \quad x_3 \in \mathbb{R} \text{ oder } x_3 \text{ ist "Frei"}. \end{aligned}$$

1.c) Entwicklung nach der 3-te Zeile:

$$\begin{aligned} \text{Det}(C) &= (-1)^{3+1} \cdot 3 \cdot \text{Det} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ -3 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} + (-1)^{3+2} \cdot 2 \cdot \text{Det} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ -3 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \\ &= 3 \cdot (-1) - 2 \cdot (-1) = -1. \end{aligned}$$

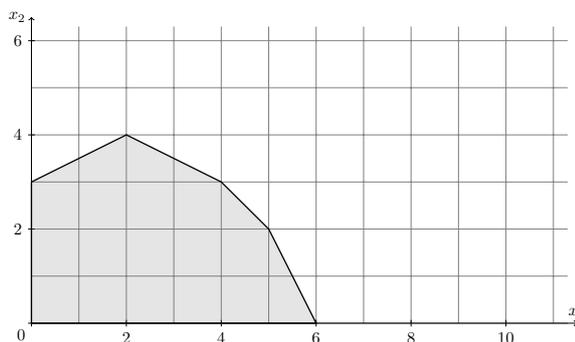
Weil $\det(C) = -1 \neq 0$ ist C Invertierbar.

Aufgabe 2: Optimierung - Teil I

(10 Punkte)

Bearbeiten Sie diese Aufgabe auf diesem Aufgabenblatt!

2.a) Die folgende Grafik zeigt den zulässigen Bereich eines LOPs:



Maximieren Sie die Funktion $F(x_1, x_2) = x_1 + 2x_2$ im zulässigen Bereich (grau markiert) indem Sie die *graphische Lösungsmethode* anwenden. Nutzen Sie dafür die Skizze!

Kreuzen Sie die zutreffende Aussage an und vervollständigen Sie sie.

Es gibt eine einzige Lösung:

$$F(x^*) = \underline{\hspace{2cm}} \text{ und } x^* = (\underline{\hspace{1cm}}, \underline{\hspace{1cm}}).$$

Es gibt keine Lösung.

Es gibt unendliche viele Lösungen:

$F(x^*) = \underline{\hspace{2cm}}$ und die optimalen Punkte x^* liegen auf der Geraden zwischen Punkt $(\underline{\hspace{1cm}}, \underline{\hspace{1cm}})$ und Punkt $(\underline{\hspace{1cm}}, \underline{\hspace{1cm}})$.

2.b) Nach Anwendung des Simplex-Algorithmus auf ein LO-Problem ergibt sich folgendes Tableau:

Basis	x_1	x_2	y_1	y_2	b
y_1	0	-2	1	2	28
x_1	1	β	0	1	α
$-c$	0	γ	0	1	10

Geben Sie Werte für α , β und γ an, sodass folgendes gilt:

2.b.i) die aktuelle Lösung ist zulässig, aber der primale Algorithmus ist abgebrochen, weil die Lösung unbeschränkt ist.

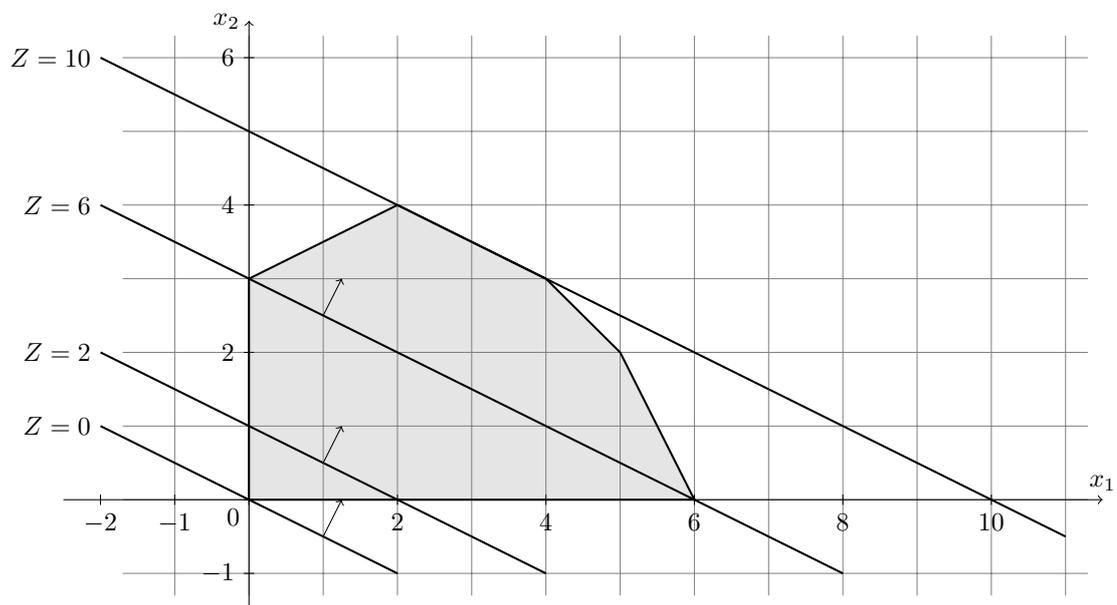
$\alpha =$	$\beta =$	$\gamma =$
------------	-----------	------------

2.b.ii) die aktuelle Lösung ist zulässig, der primale Algorithmus ist beendet und die Lösung ist optimal, aber es gibt unendliche viele optimale Lösungen.

$\alpha =$	$\beta =$	$\gamma =$
------------	-----------	------------

Lösung von Aufgabe 2: 5+2+2

2.a) lässt Z den Wert von F sein, dann $Z = x_1 + 2x_2 \Leftrightarrow x_2 = Z/2 - x_1/2$. Jetzt wählen wir $Z = 0, 2, \dots$



■ Es gibt unendliche viele Lösungen: $F(x^*) = 10$ und die optimalen Punkte x^* liegen auf der Geraden zwischen Punkt $(2, 4)$ und Punkt $(4, 3)$.

BEMERKUNG: Wer Option 1 markiert hat d.h. ■ Es gibt eine einzige Lösung: $F(x^*) = 10$ und Punkt $x^* = (2, 4)$ oder Punkt $(4, 3)$.

2.b) 2.b.i) $\alpha \geq 0, \beta \leq 0, \gamma < 0$, und 2.b.ii) $\alpha \geq 0, \beta \in \mathbb{R}, \gamma = 0$

Aufgabe 3: Simplex-Algorithmus - Teil II**(14 Punkte)**

Bestimmen Sie für das unten angegebene LOP eine zulässige Lösung \bar{x} und den Wert der Zielfunktion $F(\bar{x})$ mit dem Simplex-Algorithmus.

Nutzen Sie dazu die leeren Tableaus und markieren Sie die jeweilige Pivotzeile und -spalte! Kreuzen Sie zwischen den Tableaus an, welchen Algorithmus Sie benutzen.

Hinweis: Es ist möglich, dass Sie nicht alle drei Tableaus benötigen. Sie sollten aber keinesfalls mehr Schritte brauchen.

Basis	x_1	x_2	x_3	y_1	y_2	y_3	b
y_1	-4	0	-2	1	0	0	-100
y_2	0	-1	2	0	1	0	40
y_3	-1	-2	0	0	0	1	-50
$-c$	-2	-1	-3	0	0	0	0

Lösung von Aufgabe 3: 6+6+2

Basis	x_1	x_2	x_3	y_1	y_2	y_3	b
y_1	-4	0	-2	1	0	0	-100
y_2	0	-1	2	0	1	0	40
y_3	-1	-2	0	0	0	1	-50
$-c$	-2	-1	-3	0	0	0	0

↓ Dual

Basis	x_1	x_2	x_3	y_1	y_2	y_3	b
x_3	2	0	1	-1/2	0	0	50
y_2	-4	-1	0	1	1	0	-60
y_3	-1	-2	0	0	0	1	-50
$-c$	4	-1	0	-3/2	0	0	150

↓ Dual

Basis	x_1	x_2	x_3	y_1	y_2	y_3	b
x_3	2	0	1	-1/2	0	0	50
x_2	4	1	0	-1	-1	0	60
y_3	7	0	0	-2	-2	1	70
$-c$	8	0	0	-5/2	-1	0	210

2-mal Dual und Antwort

$$F(\bar{x}) = 210, \quad \bar{x} = (x_1, x_2, x_3, y_1, y_2, y_3) = (0, 60, 50, 0, 0, 70)$$

Aufgabe 4: Integration - Teil I**(17 Punkte)**

1. Berechnen Sie mit partieller Integration und mit Hilfe der Gleichung

$$\frac{2x^2}{2x+1} = x + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2x+1} - \frac{1}{2}$$

das Integral

$$\int 2x \ln(2x+1) dx.$$

2. Berechnen Sie das folgende Integral durch Substitution, indem Sie $u = 2e^{\sqrt{x+1}} + 1$ substituieren:

$$\int_0^3 \frac{1}{\sqrt{x+1}} \cdot \frac{e^{\sqrt{x+1}}}{2e^{\sqrt{x+1}} + 1} dx.$$

Lösung von Aufgabe 4: 9+8

4.a)

$$\begin{aligned}\int 2x \ln(2x+1) dt &= x^2 \ln(2x+1) - \left(\int x^2 \frac{2}{2x+1} dx \right) \\ &= x^2 \ln(2x+1) - \left(\int \frac{2x^2}{2x+1} dx \right) \\ &\Rightarrow \int \frac{2x^2}{2x+1} dx \stackrel{\text{Tipp}}{=} \int x + \frac{1}{2} \frac{1}{2x+1} - \frac{1}{2} dx \\ &= \frac{x^2}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \ln|2x+1| - \frac{x}{2}. \\ &\Rightarrow \int 2x \ln(2x+1) dt = x^2 \ln(2x+1) - \left(\frac{x^2}{2} + \frac{1}{4} \ln|2x+1| - \frac{x}{2} \right) + K\end{aligned}$$

4.b) Für $u = 2e^{\sqrt{x+1}} + 1$ ist

$$du = 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{x+1}} \cdot e^{\sqrt{x+1}} dx.$$

Also fällt die $\frac{1}{2}$. Übrigens, für $x = 0$ ist $u = 2e + 1$ und für $x = 3$ ist $u = 2e^{\sqrt{4}} + 1 = 2e^2 + 1$.

$$\int_0^3 \frac{2}{2} \frac{1}{\sqrt{x+1}} \cdot \frac{e^{\sqrt{x+1}}}{2e^{\sqrt{x+1}} + 1} dx = \int_{2e}^{2e^2+1} \frac{1}{u} du = [\ln|u|]_{2e}^{2e^2+1} = \ln(2e^2 + 1) - \ln(2e + 1).$$

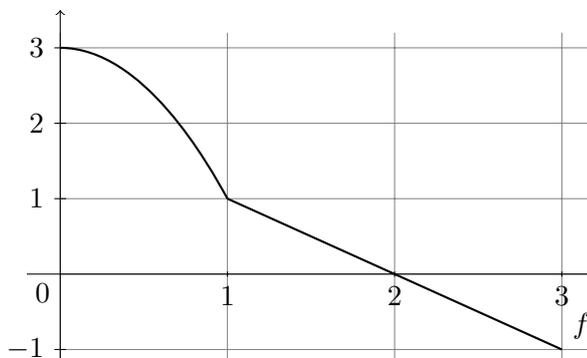
Aufgabe 5: Integration - Teil II

(10 Punkte)

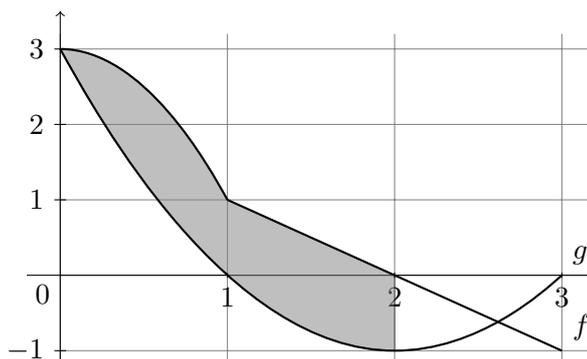
Betrachten Sie die zwei folgenden Funktionen

$$g(x) = x^2 - 4x + 3, \quad f(x) = \begin{cases} 3 - 2x^2 & , x \leq 1 \\ 2 - x & , x \geq 1 \end{cases}.$$

Zu berechnen ist die Fläche zwischen $f(x)$ und $g(x)$ im Intervall $[0, 2]$. Skizzieren Sie die Funktion g im gegebenen Koordinatensystem, markieren die zu berechnende Fläche und berechnen Sie sie anschließend.



Lösung von Aufgabe 5: 10



$g(x) = x^2 - 4x + 3 \stackrel{!}{=} 0 \Rightarrow x_{1/2} = 2 \pm \sqrt{4 - 3} = 2 \pm 1$. $g(x) = (x - 2)^2 - 1$. g ist eine Parabel, $g(0) = 3$ und $g(2) = -1$. $\Rightarrow f$ liegt offenbar oberhalb von g auf $[0, 2]$.

$$\begin{aligned} \int_0^2 |f(x) - g(x)| dx &= \int_0^2 f(x) - g(x) dx = \int_0^1 f(x) - g(x) dx + \int_1^2 f(x) - g(x) dx \\ &= \int_0^1 3 - 2x^2 - x^2 + 4x - 3 dx + \int_1^2 2 - x - x^2 + 4x - 3 dx \\ &= \int_0^1 -3x^2 + 4x dx + \int_1^2 -x^2 + 3x - 1 dx = \left[-x^3 + 2x^2 \right]_0^1 + \left[-\frac{1}{3}x^3 + \frac{3}{2}x^2 - x \right]_1^2 \\ &= 1 + \left(-\frac{8}{3} + 6 - 2 + \frac{1}{3} - \frac{3}{2} + 1 \right) = \frac{13}{6} \end{aligned}$$

Aufgabe 6: Differentialgleichungen

(23 Punkte)

6.a) Die Elastizität $\varepsilon_f(x)$ der Funktion f im Punkt x ist durch $\varepsilon_f(x) = 3x$ für $x > 0$ gegeben.

Bestimmen Sie mit Hilfe der Formel $\varepsilon_f(x) = \frac{f'(x)}{f(x)}x$ die Funktion f unter der Bedingung, dass $f(1) = e^4$.

6.b) Betrachten Sie folgende DGL

$$y' + 6xy = x, \quad y(0) = \frac{7}{6}.$$

- Füllen Sie die Tabelle (mit "Ja" oder "Nein") aus:

Ist die DGL...	... linear?	... separabel?	... homogen?
Antwort			

- Berechnen Sie die Lösung der DGL, indem Sie *Trennung der Variablen* und *Variation der Konstanten* anwenden.

Lösung von Aufgabe 6: 5+18

6.a) Siehe Beispiel 4.3.11 vom Skript!

$$\varepsilon_f(x) = \frac{f'(x)}{f(x)}x = 3x \Leftrightarrow \frac{f'(x)}{f(x)} = 3. \quad (1)$$

Hier kann man Trennung der Variablen oder die Formel benutzen. Egal welche, findet man durch Integration (nennen wir $y(x) = f(x)$)

$$\int \frac{1}{y} dy = \int 3 dx \Leftrightarrow \ln |y(x)| = 3x + K \Leftrightarrow y(x) = \tilde{K} e^{3x}.$$

Also, $f(x) = Ce^{3x}$. Weil $f(1) = e^4$ ist, berechnet man die Wert Konstante C , d.h. $e^4 = f(1) = Ce^3 \Leftrightarrow C = e^{4-3} = e$. Die unbekannte Funktion f ist jetzt bekannt und es gilt $f(x) = ee^{3x} = e^{3x+1}$.

6.b) Tabelle:

Ist die DGL...	... linear?	... separabel?	... homogen?
Antwort	ja	ja/nein	nein

Lösung ist dann $y(x) = y_h + y_p$.

- Durch Trennung der Variablen kriegt man:

$$\int \frac{1}{y} dy = \int -6x dx \Leftrightarrow \ln |y(x)| = -3x^2 + K \Rightarrow y(x) = Ke^{-3x^2}.$$

- Durch Variation der Konstanten $K \rightarrow K(x)$, dann $y_p = K(x)e^{-3x^2}$

Die DGL für $K(x)$ ist

$$\left(K'(x)e^{-3x^2} + K(x)(-6x)e^{-3x^2} \right) + 6x(K(x)e^{-3x^2}) = x \Leftrightarrow K'(x) = xe^{3x^2}.$$

Integration durch Substitution liefert:

$$\int xe^{3x^2} dx \stackrel{u=3x^2}{=} \stackrel{du=6xdx}{=} \int \frac{1}{6} e^u du = \frac{1}{6} e^u \stackrel{u=3x^2}{=} \frac{1}{6} e^{3x^2}.$$

Also $y_p = \frac{1}{6} e^{3x^2} \cdot e^{-3x^2} = \frac{1}{6}$.

- Die Lösung ist dann $y(x) = y_h + y_p = Ke^{-3x^2} + \frac{1}{6}$.

Mit $y(0) = \frac{7}{6}$, haben wir $\frac{7}{6} = y(0) = Ke^0 + \frac{1}{6} = K \Rightarrow K = \frac{6}{6} = 1$.
