

Rechten teil

Aufgabe 1 $\vec{y}' = A\vec{y}$

Ausatz: $\vec{y}(t) = e^{\lambda t} \vec{v}$, λ Eigenwert von A
 \vec{v} Eigenvektor von A .

Eigenwerte berechnen

$$\det(A - \lambda) = \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 1 & 2 \\ 0 & 1-\lambda & 2 \\ 0 & 0 & 1-\lambda \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} 0$$

$\Rightarrow \lambda_1 = 1$ λ_1 ist eine dreifache Nullstelle

$$a(\lambda_1) = 3$$

Eigenvektoren berechnen

$$(A - \lambda_1 E) \vec{0} = \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$\Rightarrow \vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ $g(\lambda_1) = 1 \Rightarrow$ Es müssen 2

Hauptvektoren berechnet werden.

$$(A - \lambda_1 E) \vec{v}_2 = \vec{v}_1 \quad \left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

(R2)

$$A - \lambda_1 E) \vec{v}_3 = \vec{v}_2$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \rightarrow \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ ist Hauptvektor der Stufe 2}$$

$$\vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \text{ ist Hauptvektor der Stufe 3}$$

$$x(t) = c_1 e^t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 e^t \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right) +$$

$$c_3 e^t \left(\begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{t^2}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right), \quad c_1, c_2, c_3 \in \mathbb{R}.$$

$$2) \begin{pmatrix} y_1' \\ y_2' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 y_2 - 4 \\ y_1 - y_2 \end{pmatrix} = \vec{f}(y_1, y_2)$$

(R3)

Nicht lineares DGL-System liegt vor.

GGK bestimmen $y_1' = y_2' = 0$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 y_2 - 4 \\ y_1 - y_2 \end{pmatrix} \Rightarrow y_1^2 - 4 = 0$$

$$\Rightarrow \text{GGK sind } \boxed{(2, 2), (-2, -2)}$$

$$J_{\vec{f}}(y_1, y_2) = \begin{pmatrix} y_2 & y_1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$J_{\vec{f}}(2, 2) = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}, \det \begin{pmatrix} 2-\lambda & 2 \\ 1 & -1-\lambda \end{pmatrix} =$$

$$= (2-\lambda)(-1-\lambda) - 2 \stackrel{!}{=} 0 \Leftrightarrow -2 - \lambda + \lambda^2 - 2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \lambda^2 - \lambda - 4 = 0 \Rightarrow \lambda_{1/2} = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4} + \frac{16}{4}} = \frac{1 \pm \sqrt{17}}{2}$$

$$\operatorname{Re}(\lambda_1) = \frac{1 + \sqrt{17}}{2} > 0 \Rightarrow \underline{\text{GGK } (2, 2) \text{ ist instabil}}$$

$$J_{\vec{f}}(-2, -2) = \begin{pmatrix} -2 & -2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \det \begin{pmatrix} -2-\lambda & -2 \\ 1 & -1-\lambda \end{pmatrix} =$$

$$= (-2-\lambda)(-1-\lambda) + 2 = 2 + 3\lambda + \lambda^2 + 2 = \lambda^2 + 3\lambda + 4 = 0$$

$$\lambda_{1/2} = -\frac{3}{2} \pm \sqrt{\frac{9}{4} - \frac{16}{4}} = -\frac{3}{2} \pm \sqrt{\frac{-7}{4}}$$

(24)

$$\Rightarrow \operatorname{Re}(z_1) = \operatorname{Re}(z_2) = -\frac{3}{2} < 0$$

\Rightarrow GGL $(-2, -2)$ ist asymptotisch stabil.

Aufgabe 3

$$f(z) = \frac{z^2 - 1}{(\cos(\pi z) - 1)}$$

Setze $\cos(\pi z) = 1$ $\boxed{z_k = k \in \mathbb{Z}}$ sind die

Singularitäten von f

1. Fall $\boxed{z_k \neq 1, -1}$ (nicht notwendig für die Aufgabe)

$$\lim_{z \rightarrow z_k} (z - z_k)^2 f(z) = \lim_{z \rightarrow z_k} \frac{(z - z_k)^2 (z^2 - 1)}{\cos(\pi z) - 1} = \frac{0}{0}$$

$$\lim_{z \rightarrow z_k} \frac{2(z - z_k)(z^2 - 1) + 2z(z - z_k)^2}{2(\cos(\pi z) \cdot (-\pi \sin(\pi z)))} =$$

$$= \lim_{z \rightarrow z_k} \frac{2(z - z_k)(2z^2 - 2z_k - 1)}{-2\pi \cos(\pi z) \sin(\pi z)} = \frac{0}{0}$$

$$= \lim_{z \rightarrow z_k} \frac{2(2z^2 - 2z_k - 1) + 2(z - z_k)(4z - 2z_k)}{+2\pi^2 \sin^2(\pi z) - 2\pi^2 \cos^2(\pi z)} = \frac{2(k^2 - 1)}{-2\pi^2}$$

$$= -\frac{1}{\pi^2} (k^2 - 1) \neq 0 \text{ für } k \neq 1, -1$$

$\Rightarrow f$ hat in $z_k = k, k \in \mathbb{Z} \setminus \{1, -1\}$ einen Pol 2. Ordnung

2. Fall $\boxed{z_0 = 1, -1}$ (nicht notwendig für die Aufgabe)

(R5)

$$\lim_{z \rightarrow 1} (z-1) f(z) = \lim_{z \rightarrow 1} \frac{(z-1)(z^2-1)}{(e^{z\pi i})-1} = \frac{0}{0}$$

$$= \lim_{z \rightarrow 1} \frac{(z^2-1) + (z-1)2z}{2(e^{z\pi i}) \cdot (-\pi \sin(z\pi i))} = \frac{0}{0}$$

$$= \lim_{z \rightarrow 1} \frac{2z + 2z + 2(z-1)}{2\pi^2 \sin^2(z\pi i) - 2z^2(e^{z\pi i})} = \frac{4}{-2\pi^2} = -\frac{2}{\pi^2} \neq 0$$

$\Rightarrow f$ besitzt in $z_0 = 1$ kein Pol 1. Ordnung.

$$\text{res}_1 f = -\frac{2}{\pi^2}, \quad \text{res}_{-1} f = \frac{2}{\pi^2}, \quad \text{res}_0 f = \frac{d}{dz} \left(\frac{z^2(z^2-1)}{(e^{z\pi i})-1} \right) \Big|_{z=0} = 0$$

$$\int_{|z|=2} f(z) dz = 2\pi i (\text{res}_0 f + \text{res}_1 f + \text{res}_{-1} f) = 2\pi i \left(-\frac{2}{\pi^2} + \frac{2}{\pi^2} \right) = 0$$

$|z|=2$

Aufgabe 4

$$\mathcal{L}\{f(t)\}(s) = F(s) \cdot \frac{1}{s^2-4}$$

$$f(t) = \sum_{s \in \sigma} \text{res}_s (F(s) e^{st}) = \sum_{s \in \sigma} \text{res}_s \left(\frac{e^{st}}{s^2-4} \right)$$

$$\operatorname{res}_2 \left(\frac{e^{st}}{s^2-4} \right) + \operatorname{res}_{-2} \left(\frac{e^{st}}{s^2-4} \right)$$

(R6)

$\frac{e^{st}}{s^2-4}$ hat in $z_1 = 2$ und $z_2 = -2$ einfache Pol. 1. Ordnung

$$\rightarrow \operatorname{res}_2 \frac{e^{st}}{s^2-4} = \lim_{s \rightarrow 2} (s-2) \frac{e^{st}}{s^2-4} = \frac{e^{2t}}{4}$$

$$\operatorname{res}_{-2} \frac{e^{st}}{s^2-4} = \lim_{s \rightarrow -2} (s+2) \frac{e^{st}}{s^2-4} = \frac{e^{-2t}}{-4}$$

$$\Rightarrow f(t) = \frac{e^{2t}}{4} - \frac{e^{-2t}}{4} = \frac{1}{2} \sinh(2t)$$