

## 1. Aufgabe

8 Punkte

Der Rand der Halbebene ist die Gerade  $g$  mit  $g(t) = (1 + i)t, t \in \mathbb{R}$ .

Zu ihr gehören die beiden Fixpunkte und der Punkt  $\infty$ .

Die entsprechenden *Bildpunkte*  $-1 - i, 1 + i$  und  $i\sqrt{2}$  haben den Betrag  $\sqrt{2}$  und liegen damit auf einem Kreis  $K$ , der 0 als Mittelpunkt und den Radius  $\sqrt{2}$  hat.  $K$  ist also das Bild von  $g$ .

Wird die Gerade  $g$  von unten nach oben durchlaufen, so ist die Halbebene  $H$  das Gebiet zur Linken.

Es werden die Punkte  $-1 - i, 1 + i, \infty$  in dieser Reihenfolge durchlaufen, dementsprechend auf  $K$  die Bildpunkte  $-1 - i, 1 + i, i\sqrt{2}$ . Der Kreis  $K$  wird im positiven Drehsinn durchlaufen.

Damit ergibt sich als Antwort:

$$T(H) = \{z \in \mathbb{C} \mid |z| < \sqrt{2}\}.$$

oder

Das Bild von  $H$  ist das Innengebiet des Kreises mit Mittelpunkt 0 und Radius  $\sqrt{2}$ .

$$T(z) = \frac{i\sqrt{2}z + 2i}{z + i\sqrt{2}}$$

## 2. Aufgabe

7 Punkte

Die Strecke  $\mathcal{C}$  schneidet die negative reelle Achse.

Folgende Lösungen sind möglich:

- $\alpha$ ) Für den Integranden  $\frac{1}{z}$  ist  $\ln(-z)$  eine Stammfunktion, die auf  $\mathbb{C}$  ohne die nicht-negative reelle Achse definiert ist. Dann ist

$$\begin{aligned}\int_{\mathcal{C}} \frac{1}{z} dz &= \ln(-(-1+i)) - \ln(-(-1-i)) \\ &= \ln(1-i) - \ln(1+i) = \left(\ln 2 - i\frac{\pi}{4}\right) - \left(\ln 2 + i\frac{\pi}{4}\right) = -i\frac{\pi}{2}.\end{aligned}$$

- $\beta$ ) Mit der Definition des Kurvenintegrals ist

$$\begin{aligned}\int_{\mathcal{C}} \frac{1}{z} dz &= \int_{-1}^1 \frac{1}{-1+it} i dt = i \int_{-1}^1 \frac{-1-it}{1+t^2} dt \\ &= -i \int_{-1}^1 \frac{1}{1+t^2} dt = -2i \int_0^1 \frac{1}{1+t^2} dt \\ &= -2i [\arctan t]_0^1 = -2i \cdot \frac{\pi}{4} = -i\frac{\pi}{2}.\end{aligned}$$

- $\gamma$ ) Man vereinigt die Strecke  $\mathcal{C}$  mit einer Kurve  $\mathcal{C}'$ , die die negative reelle Achse nicht schneidet und von  $-1+i$  nach  $-1-i$  führt, so dass die Vereinigung  $\mathcal{C} \cup \mathcal{C}'$  eine geschlossene, doppelpunktfreie Kurve darstellt, die im negativen Drehsinn durchlaufen wird und die Zahl 0 einschließt. Dann ist nach der Cauchyschen Integralformel

$$\int_{\mathcal{C} \cup \mathcal{C}'} \frac{1}{z} dz = -2\pi i.$$

Das Integral über  $\mathcal{C}'$  berechnet sich mit der Stammfunktion  $\ln z$ :

$$\int_{\mathcal{C}'} \frac{1}{z} dz = \ln(-1-i) - \ln(-1+i) = \left(\ln 2 - i\frac{3\pi}{4}\right) - \left(\ln 2 + i\frac{3\pi}{4}\right) = -i\frac{3\pi}{2}.$$

Also ist

$$\int_{\mathcal{C}'} \frac{1}{z} dz = \int_{\mathcal{C} \cup \mathcal{C}'} \frac{1}{z} dz - \int_{\mathcal{C}} \frac{1}{z} dz = -2\pi i - \left(-i\frac{3\pi}{2}\right) = -i\frac{\pi}{2}.$$

### 3. Aufgabe

9 Punkte

Die Nullstellen des Nenners sind 0, 1, und 3.

Innerhalb des Kreises  $|z| = 2$  liegen hiervon die Nullstellen 0 und 1.

Für die Residuen hat man

$$\begin{aligned}\operatorname{Res}\left(\frac{e^{i\pi z} - 1}{z^2(z-1)(z+3)}, 0\right) &= \lim_{z \rightarrow 0} z \frac{e^{i\pi z} - 1}{z^2(z-1)(z+3)} = i\pi \cdot \left(-\frac{1}{3}\right) = -i\frac{\pi}{3}, \\ \operatorname{Res}\left(\frac{e^{i\pi z} - 1}{z^2(z-1)(z+3)}, 1\right) &= \lim_{z \rightarrow 1} (z-1) \frac{e^{i\pi z} - 1}{z^2(z-1)(z+3)} = (-2) \cdot \frac{1}{4} = -\frac{1}{2}\end{aligned}$$

Für die Polstelle 0:

$$\lim_{z \rightarrow 0} z \frac{e^{i\pi z} - 1}{z^2} = \lim_{z \rightarrow 0} \frac{(i\pi z + \frac{1}{2}(i\pi z)^2)}{z} = \lim_{z \rightarrow 0} (i\pi + \frac{1}{2}(i\pi)^2 z) = i\pi.$$

Damit ist

$$\begin{aligned}\int_{|z|=2} \frac{e^{i\pi z} - 1}{z^2(z-1)(z+3)} dz &= 2\pi i \sum_{z=0,1} \operatorname{Res}\left(\frac{e^{i\pi z} - 1}{z^2(z-1)(z+3)}, z\right) \\ &= 2\pi i \left(-i\frac{\pi}{3} - \frac{1}{2}\right) \\ &= \frac{2}{3}\pi^2 - i\pi\end{aligned}$$

## 4. Aufgabe

8 Punkte

Gleichgewichtspunkte  $(x^*, y^*)$  erfüllen das Gleichungssystem

$$\begin{aligned} -x^* - 3y^*e^{-x^*} &= 0, \\ 3x^*e^{-y^*} - y^* &= 0. \end{aligned}$$

Offensichtlich ist  $(x^*, y^*) = (0, 0)$  eine Lösung.

Jeder Gleichgewichtspunkt  $(x^*, y^*)$  löst auch das homogene Gleichungssystem in  $(x, y)$

$$\begin{aligned} -x - 3ye^{-x} &= 0, \\ 3xe^{-y} - y &= 0. \end{aligned}$$

Die Determinante ist  $1 + 9e^{-(x^*+y^*)}$ , welche niemals verschwindet. Also ist  $(x, y) = (0, 0)$  die einzige Lösung.

Alternativ: Man setzt die beiden Gleichungen ineinander, so gut es geht:

$$\begin{aligned} -x^* - 3(3x^*e^{-y^*})e^{-x^*} &= 0 \\ \implies 1 + 9e^{-(x^*+y^*)} &= 0 \end{aligned}$$

Weil die reelle Exponentialfunktion stets positiv ist, ist diese Gleichung unlösbar.  $(0, 0)$  ist also der einzige Gleichgewichtspunkt des Systems.

Die Stabilität wird nach dem Stabilitätssatz für den nicht-linearen Fall anhand der Eigenwerte der Matrix des linearisierten Systems beurteilt. Die Jacobi-Matrix an der Stelle  $(0, 0)$  lautet hier:

$$\begin{pmatrix} -1 + 3ye^{-x} & -3e^{-x} \\ 3e^{-y} & -3xe^{-y} - 1 \end{pmatrix} \Big|_{(x,y)=(0,0)} = \begin{pmatrix} -1 & -3 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}.$$

Das charakteristische Polynom  $(-1 - \lambda)^2 + 9$  hat die Nullstellen  $-1 \pm 3i$ .

Diese beiden Eigenwerte haben negativen Realteil. Damit ist  $(0, 0)$  ein asymptotisch stabiler Gleichgewichtspunkt.

## 5. Aufgabe

8 Punkte

a) Falsch.

Die Randgeraden des Streifens schneiden sich im Punkt  $\infty$ , dessen Bildpunkt sich folglich auf beiden Begrenzungskreisen des Kreisrings zugleich finden müsste.

b) Falsch.

Betrachte  $\frac{z+1}{z^2}$ .

c) Wahr.

Es ist nämlich  $(c_k)_{k \in \mathbb{N}_0} = (a_k)_{k \in \mathbb{N}_0} * (b_k)_{k \in \mathbb{N}_0}$ .

d) Wahr.

Die Nullstelle des Linearfaktors  $(z + 1)^2$  hat negativen Realteil und gefährdet damit nicht die Stabilität von  $p$ .