

Aufgabe 1 – Unifikation

Positionspaare bezeichnen die beiden Stellen, an denen sich die aktuellen (teilinstantiierten) Literalmenge unterscheiden. Die Positionen sind jeweils unter der ursprünglichen Literalmenge angegeben

- a) $L1 = \{P(\hat{x}, f(1)), P(\overset{\wedge}{2}, y)\}$ x/2
 $L1\Phi = \{P(\overset{\wedge}{2}, f(1)), P(\overset{\wedge}{2}, y)\}$ y/f(1)
 $L1\Phi = \{P(\overset{\wedge}{2}, f(1)), P(\overset{\wedge}{2}, f(1))\} = \{P(\overset{\wedge}{2}, f(1))\}$
- b) $L3 = \{P(\hat{x}, f(1)), P(\overset{\wedge}{2}, f(x))\}$ x/2
 $L3\Phi = \{P(\overset{\wedge}{2}, f(1)), P(\overset{\wedge}{2}, f(2))\}$ nicht unifizierbar
- c) $L4 = \{P(\hat{x}, x), P(\hat{y}, f(y))\}$ x/y (oder umgekehrt)
 $L4\Phi = \{P(\hat{y}, y), P(\hat{y}, f(y))\}$
nicht unifizierbar, da y in f(y) enthalten
- d) $L6 = \{P(\overset{\wedge}{1}, g(x, y), h(x)), P(\hat{u}, v, z), P(x, g(1, z), y)\}$ u/1
 $L6\Phi = \{P(\overset{\wedge}{1}, g(x, y), h(x)), P(\overset{\wedge}{1}, v, z), P(x, g(1, z), y)\}$ x/1
 $L6\Phi = \{P(\overset{\wedge}{1}, g(1, y), h(1)), P(\overset{\wedge}{1}, v, z), P(\overset{\wedge}{1}, g(1, z), y)\}$ v/g(1, y)
 $L6\Phi = \{P(\overset{\wedge}{1}, g(1, y), h(1)), P(\overset{\wedge}{1}, g(1, y), z), P(\overset{\wedge}{1}, g(1, z), y)\}$ y/z
 $L6\Phi = \{P(\overset{\wedge}{1}, g(1, h(1)), h(1)), P(\overset{\wedge}{1}, g(1, h(1)), h(1)), P(\overset{\wedge}{1}, g(1, h(1)), h(1))\}$
 $= \{P(\overset{\wedge}{1}, g(1, h(1)), h(1))\}$
- e) $L5 = \{Q(\overset{\wedge}{f(x)}, y), Q(\hat{z}, g(f(u, v)), Q(f(g(u, v)), g(z, w))\}$ z/f(x)
 $L5\Phi = \{Q(\overset{\wedge}{f(x)}, y), Q(\overset{\wedge}{f(x)}, g(f(u, v)), Q(\overset{\wedge}{f(g(u, v))}, g(f(x), w))\}$ x/g(u, v)
 $L5\Phi = \{Q(\overset{\wedge}{f(g(u, v))}, y), Q(\overset{\wedge}{f(g(u, v))}, g(f(u, v)), Q(\overset{\wedge}{f(g(u, v))}, g(f(g(u, v)), w))\}$ y/g(f(u, v))
 $L5\Phi = \{Q(\overset{\wedge}{f(g(u, v))}, g(f(u, v))), Q(\overset{\wedge}{f(g(u, v))}, g(f(u, v)), Q(\overset{\wedge}{f(g(u, v))}, g(f(g(u, v)), w))\}$
nicht unifizierbar, da g/1 und g/2 unterschiedliche Funktionen sind.

Aufgabe 2 – Vorwärts- und Rückwärtsverkettung

a) Beweisen Sie B(3) mittels Vorwärtsverkettung

Vorwärtsverkettung:

1. Ebene: // Fakten generieren
A(2) A(3) E(2,0) E(2,5) E(3,1) E(3,2) E(3,4) G(0) G(3) G(4) G(5)
2. Ebene: // R2 anwenden und dabei x substituieren mit 0,3,4,5.
F(0), F(3), F(4), F(5)

Musterlösung Aufgabenblatt3

3. Ebene: // R1: $\{x/2, y/0\}, \{x/2, y/5\}, \{x/3, y/4\}$
B(2), B(3) // R1 mit $\{x/2, y/5\}$ inferiert kein neues Wissen

b) Beweisen Sie B(3) mittels Rückwärtsverkettung

1. B(3) // R1 anwenden
2. A(3), E(3,Y),F(Y) // A(3) erfüllt
3. E(3,Y),F(Y) // E(3,1)
4. F(1) // R2
5. G(1) // fail, Backtrack nach 3.
6. E(3,Y),F(Y) // E(3,2)
7. F(2) // R2
8. G(2) // fail, BT nach 6.
9. E(3,Y),F(Y) // E(3,4)
10. F(4) // R2
11. G(4) // G(4) Beweis gelungen.

c) Welches Wissen generiert Vorwärtsverkettung?

1. „Ebene“: $\{e(1,2), e(2,1), e(2,3)\}$; 2. „Ebene“: $\{e(1,1), e(1,3), e(2,2)\}$; 3. „Ebene“: $\{\}$

d) Führen Sie Rückwärtsverkettung durch, um alle Beweise für $e(x,y)$ zu finden.

Rekursionstiefe. [Liste der Subziele]

0. [$e(a,b)$]

1. [$k(a,b)$] (1) $\{x/a, y/b\}$
2. [] (3) $\{a/1, b/2\}$ // erste Lösung: $e(1,2)$, Backtracking einleiten (BT)
2. [] (4) $\{a/2, b/1\}$ // 2. Lösung: $e(2,1)$; BT
2. [] (5) $\{a/2, b/3\}$ // 3. Lösung: $e(2,3)$; BT

1. [$k(a,c), e(c,b)$] (2) $\{x/a, z/b\}$ // frische Variable c einführen
2. [$e(2,c)$] (3) $\{a/1, c/2\}$ // Unifikator für 1. Subziel und Fakt $k(1,2)$
3. [$k(2,c)$] (1) $\{x/2, y/c\}$ // Prämisse von (1) nach Substitution ist neues Subziel
4. [] (4) $\{c/1\}$ // 4. Lösung $e(1,1)$ generiert; BT
4. [] (5) $\{c/3\}$ // 5. Lösung $e(1,3)$ generiert; BT

2. [$e(1,c)$] (4) $\{a/2, c/1\}$
3. [$k(1,c)$] (1) $\{x/1, y/c\}$
4. [] (3) $\{c/2\}$ 6. Lösung $e(2,2)$ generiert

c) Welche Argumente sprechen in diesem Beispiel für die Vorwärtsverkettung?

Terminierung; nicht doppelte Beweisführung

Aufgabe 3 - Konjunktive Normalform

$$(\exists x \neg P(x) \vee \forall x Q(x)) \rightarrow \forall x R(x)$$

Implikationen beseitigen:

$$\neg(\exists x \neg P(x) \vee \forall x Q(x)) \vee \forall x R(x)$$

Negation nach innen:

$$\neg(\exists x \neg P(x) \vee \forall x Q(x)) \vee \forall x R(x)$$

$$(\neg \exists x \neg P(x) \wedge \neg \forall x Q(x)) \vee \forall x R(x)$$

Musterlösung Aufgabenblatt3

$$(\forall x \neg P(x) \wedge \exists x \neg Q(x)) \vee \forall x R(x)$$

$$(\forall x P(x) \wedge \exists x \neg Q(x)) \vee \forall x R(x)$$

Variablen standardisieren:

$$(\forall x P(x) \wedge \exists y \neg Q(y)) \vee \forall x R(x)$$

$$(\forall x P(x) \wedge \exists y \neg Q(y)) \vee \forall z R(z)$$

Quantoren vorn anstellen:

$$\forall x \exists y \forall z (P(x) \wedge \neg Q(y)) \vee R(z)$$

Skolemisierung von y durch eine Funktion mit x als Argument:

$$(P(x) \wedge \neg Q(f(x))) \vee R(z)$$

KNF durch logische äquivalente Umformungen bilden (Distributivgesetz, etc.)

$$(P(x) \vee R(z)) \wedge (\neg Q(f(x)) \vee R(z))$$

$$\{\{P(x), R(z)\}, \{\neg Q(f(x)), R(z)\}\}$$

Variablen diskunkt benennen:

$$\{\{P(x), R(z)\}, \{\neg Q(f(w)), R(y)\}\}$$

Aufgabe 4 – Maschinelles Beweisen

KNF:

- (1) $\{\neg LV(a), V(a)\}$
- (2) $\{LV(b), A(b)\}$
- (3) $\{\neg V(c), S(c)\}$
- (4) $\{\neg A(d), HV(d)\}$
- (5) $\{\neg HV(e), S(e)\}$
- (6) $\{\neg S(R)\}$ // negierte Anfrage
- (7) $\{\neg HV(R)\}$ // (6) & (5) $\{e/R\}$
- (8) $\{\neg A(R)\}$ // (7) & (4) $\{d/R\}$
- (9) $\{LV(R)\}$ // (8) & (2) $\{b/R\}$
- (10) $\{V(R)\}$ // (9) & (1) $\{a/R\}$
- (11) $\{S(R)\}$ // (10) & (3) $\{c/R\}$
- (12) $\{\}$ // (11) & (6) $\{\}$

Aufgabe 5 – Resolution mit Faktorisierung

negierte Anfrage:

$$\forall x \forall y \neg C(x,y) \vee \neg C(x,y)$$

KNF

- (1) $\{\neg A(w), C(z,w)\}$
- (2) $\{\neg B(u), C(u,v)\}$
- (3) $\{A(x), B(x)\}$
- (4) $\{\neg C(s,t), \neg C(t,s)\}$

- (5) $\{\neg A(w2)\}$ (4) & (1) $\{s/t, t/z, t/w\}$ mit Faktorisierung
- (6) $\{B(w3)\}$ (5) & (3) $\{x/w\}$
- (7) $\{C(w4,v2)\}$ (6) & (2) $\{u/w\}$
- (8) $\{\}$ (7) & (4) $\{s/t, t/z, w/t, v/t\}$ mit Faktorisierung

Bemerkung: Der Beweis funktioniert auch ohne frische Variablen w_i und v_i .