

Modulprüfung
„Analysis I und Lineare Algebra für Ingenieurwissenschaften“
Teil: „Lineare Algebra“

Name: Vorname:
 Matr.-Nr.: Studiengang:

Neben einem handbeschriebenen A4-Blatt mit Notizen sind keine weiteren Hilfsmittel zugelassen. Die Lösungen sind in Reinschrift auf A4 Blättern abzugeben. Für jede Aufgabe bitte ein neues Blatt verwenden. Auf jedes Blatt bitte Name und Matrikelnummer schreiben. Mit Bleistift oder Rotstift geschriebene Klausuren können nicht gewertet werden.

Geben Sie immer den vollständigen Rechenweg und, wenn nichts anderes gesagt, immer eine kurze, aber vollständige Begründung an. Insbesondere soll immer klar werden, welche Sätze oder Theoreme verwendet wurden! Ohne Begründung bzw. Rechenweg gibt es keine Punkte!

Die Bearbeitungszeit für die Teilleistung im Fach „Lineare Algebra“ beträgt 60 Minuten.

Die Gesamtklausur ist mit 45 Punkten bestanden, wenn in jedem der beiden Teile (Analysis I und Lineare Algebra) der Klausur mindestens 40% der Punkte erreicht werden.

Ich habe bereits nach alter Prüfungsordnung die Modulklausur „Analysis für Ingenieurwissenschaften“ bestanden/anerkannt bekommen.

Korrektur Lineare Algebra

1	2	3	4	Σ

Punktzahl: Analysis I Lineare Algebra Gesamtpunktzahl

Σ

Σ

Σ

1. Aufgabe

8 Punkte

Gegeben seien die Matrix $A := \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 1 & -3 \\ -2 & -4 & 0 & 1 & 3 \\ 3 & 6 & 1 & 3 & -6 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{3,5}$ und der Vektor $\vec{b} := \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 8 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^3$.

- Bringen Sie die erweiterte Koeffizientenmatrix $[A | \vec{b}]$ in normierte Zeilenstufenform.
- Bestimmen Sie die Lösungsmenge des linearen Gleichungssystems $A\vec{x} = \vec{b}$.
- Bestimmen Sie eine Basis von $\text{Bild}(A)$.
- Gibt es einen Vektor $\vec{v} \in \mathbb{R}^3$, sodass das lineare Gleichungssystem $A\vec{x} = \vec{v}$ keine Lösung besitzt?

2. Aufgabe

9 Punkte

Gegeben sei die Matrix $B := \begin{bmatrix} 4 & 1 & -2 \\ 0 & 7 & -6 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{3,3}$.

- Bestimmen Sie alle Eigenwerte von B .
- Bestimmen Sie den Eigenraum zum kleinsten Eigenwert von B .
- Zeigen Sie, dass $\begin{bmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix}$ ein Eigenvektor von B ist.
- Ist B diagonalisierbar? Falls ja, geben Sie eine invertierbare Matrix S und eine Diagonalmatrix D mit $B = SDS^{-1}$ an.
- Ist B invertierbar?
- Bestimmen Sie die Lösung des Anfangswertproblems

$$\frac{d\vec{y}(t)}{dt} = B\vec{y}(t), \quad \vec{y}_0 = \vec{y}(3) = \begin{bmatrix} 2 \\ 6 \\ 0 \end{bmatrix}.$$

3. Aufgabe

6 Punkte

Für den Parameter $\alpha \in \mathbb{R}$ sei $C := \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 2 & 7 & 1 & 1 \\ \alpha & -9\alpha & -4 & -3 \\ -1 & -8 & 1 & 0 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{4,4}$.

- Berechnen Sie die Determinante von C mit dem Laplaceschen Entwicklungssatz.
- Für welche $\alpha \in \mathbb{R}$ sind die Spalten von C linear abhängig?
- Für welche $\alpha \in \mathbb{R}$ ist C invertierbar?
- Berechnen Sie für $\alpha = -2$ die Determinante von $-2C^T$.

4. Aufgabe

7 Punkte

Sei $V := \{A \in \mathbb{R}^{2,2} \mid A \text{ ist obere Dreiecksmatrix}\}$ mit der Basis $\mathcal{B} := \left\{ \begin{bmatrix} 0 & 4 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 6 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -6 & 4 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \right\}$.

- Bestimmen Sie ausgehend von \mathcal{B} eine Orthonormalbasis \mathcal{B}_{ONB} von V bezüglich des Skalarprodukts

$$\langle \cdot, \cdot \rangle_V : V \times V \rightarrow \mathbb{R}, \quad \left\langle \begin{bmatrix} a & b \\ 0 & c \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} d & e \\ 0 & f \end{bmatrix} \right\rangle_V = \frac{1}{18}ad + \frac{1}{4}be + \frac{1}{2}cf.$$

- Beschreibt die Abbildung

$$\langle \cdot, \cdot \rangle_* : V \times V \rightarrow \mathbb{R}, \quad \left\langle \begin{bmatrix} a & b \\ 0 & c \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} d & e \\ 0 & f \end{bmatrix} \right\rangle_* = 4ad + 2be$$

ebenfalls ein Skalarprodukt auf V ?